

PAT-NO: JP405107485A

DOCUMENT-IDENTIFIER: JP 05107485 A

TITLE: OPTICAL CONNECTION MODULE

PUBN-DATE: April 30, 1993

INVENTOR-INFORMATION:

NAME

KOYABU, KUNIO

OHIRA, FUMIKAZU

ASSIGNEE-INFORMATION:

NAME

COUNTRY

NIPPON TELEGR & TELEPH CORP <NTT> N/A

APPL-NO: JP03271013

APPL-DATE: October 18, 1991

INT-CL (IPC): G02B026/08, G02B006/26 , H01L031/0232

US-CL-CURRENT: 385/55

ABSTRACT:

PURPOSE: To provide an optical connection module capable of making an interconnection between fibers on an array substrate with simple operation without requiring high accuracy in arrangement of fibers and relative positions of the array substrate.

CONSTITUTION: An end of an optical fiber 3 of one array substrate A and a rotatable reflection mirror 8 of the other array substrate B are faced at a constant interval with each other using the array substrates A and B in which the optical fiber 3 and a rotatable reflection mirror 8 are arranged two-dimensionally. Light from the optical fiber 3 of the array substrate A is reflected on the rotatable reflection mirror 8 of the array substrate B, and the light is applied to the optical fiber 3 or rotatable reflection mirror 8 on the opposed array substrate A to connect any optical fibers to each other.

COPYRIGHT: (C)1993,JPO&Japio

(19)日本国特許庁 (J P)

(12) 公開特許公報 (A)

(11)特許出願公開番号

特開平5-107485

(43)公開日 平成5年(1993)4月30日

(51)Int.Cl. ⁵	識別記号	庁内整理番号	F I	技術表示箇所
G 0 2 B 26/08	E	7820-2K		
6/26		7132-2K		
H 0 1 L 31/0232		7210-4M	H 0 1 L 31/ 02	C

審査請求 未請求 請求項の数2(全 4 頁)

(21)出願番号 特願平3-271013

(22)出願日 平成3年(1991)10月18日

(71)出願人 000004226

日本電信電話株式会社
東京都千代田区内幸町一丁目1番6号

(72)発明者 小藪 国夫

東京都千代田区内幸町1丁目1番6号 日
本電信電話株式会社内

(72)発明者 大平 文和

東京都千代田区内幸町1丁目1番6号 日
本電信電話株式会社内

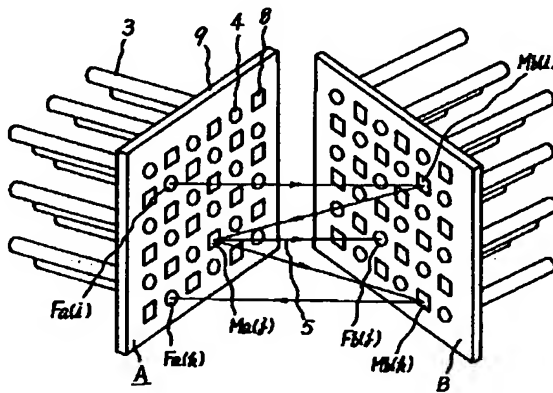
(74)代理人 弁理士 杉村 暁秀 (外1名)

(54)【発明の名称】 光接続モジュール

(57)【要約】

【目的】 ファイバの配列や、アレイ基板の相対位置に対して高精度を必要としないで、アレイ基板上のファイバ間の相互接続を簡単な操作で行うことのできる光接続モジュールを提供することにある。

【構成】 光ファイバ3と回転可能な反射ミラー8とを二次元配列したアレイ基板A、Bを用いて、一方のアレイ基板Aの光ファイバの端面と、他方のアレイ基板Bの回転反射ミラー8とが、互いに向き合うように一定の間隔をおいて対向させ、一方のアレイ基板Aの光ファイバから出た光を、他方のアレイ基板Bの回転反射ミラーで反射させ、この光を対向するアレイ基板Aの上の光ファイバ3または回転反射ミラー8に光を当てることにより、任意の光ファイバ3同士を光接続する光接続モジュールである。



【特許請求の範囲】

【請求項1】 光ファイバと回転可能なミラーとを二次元配列した基板を用いて、一方の基板の光ファイバの端面と、他方の基板の反射ミラーとが、互いに向き合うように一定の間隔をおいて対向させ、一方の基板の光ファイバから出た光を、他方の基板の反射ミラーで反射させ、この光を対向する基板上の光ファイバまたは反射ミラーに光を当てることにより、任意の光ファイバ同士を光接続することを特徴とする光接続モジュール。

【請求項2】 請求項1に記載の光接続モジュールにおいて、二次元配列基板上で光ファイバ端面と反射ミラーの間に受光素子を配列し、光の位置検出を可能としたことを特徴とする光接続モジュール。

【発明の詳細な説明】

【0001】

【産業上の利用分野】本発明は光通信の分野において、複数の光ファイバ間で光信号を切り換える光接続モジュールに関するものである。

【0002】

【従来の技術】従来、二次元ファイバアレイ間で光信号を切り換える空間接続では、図4に示すように、二次元ファイバアレイを配置した基板1の間に、幾つかのビームシフト2を設置した構成になっている。この構成では、光ファイバ3から出てきた光が、マイクロレンズ4によって平行な光ビーム5に変換され、すべてのビームシフト2を通過してから、最後に他方のファイバアレイに到達する。光ビーム5はビームシフト2を通過するとき電気信号の有無によって、その進路が変えられ、進路変更を受けた光ビーム5は、ビームシフト2内の幾つかに分割されているセクションを一つだけ隣に移動する。したがって、ビームの進路を大きく変えるためには、多くのビームシフトが必要になる。例えば、図4において一方の二次元ファイバアレイ1の隅のファイバを、他方の二次元ファイバアレイ上で対角の位置にあるファイバに接続する場合、8個のビームシフトが必要になる。このように空間接続する二つの光ファイバの間に多くの部品が存在すると、ファイバ間での光の損失が大きくなるだけでなく、二次元ファイバアレイ1およびビームシフト2の相互の位置合わせに高精度が必要となるといった問題が起きる。

【0003】

【発明が解決しようとする課題】本発明は二つの回転反射ミラーを用いることにより、前記の問題を解消する光接続モジュールを提供することにある。

【0004】

【課題を解決するための手段】本発明の光接続モジュールは、光ファイバと回転可能なミラーとを二次元配列した基板を用いて、一方の基板の光ファイバの端面と、他方の基板の回転反射ミラーとが互いに向き合うように一定の間隔をおいて対向させ、一方の基板の光ファイバか

ら出た光を、他方の基板の回転反射ミラーで反射させ、この光を対向する基板上の光ファイバまたは回転反射ミラーに光を当てることにより、任意の光ファイバ同士を光接続する。

【0005】

【実施例】以下、図面を参照して、本発明の実施例を詳細に説明する。

実施例1

図1は光ファイバと回転反射ミラーを二次元に配列したアレイ基板の基本構成を示す斜視図であって、3は光ファイバ、4はマイクロレンズ基板上のマイクロレンズ、6はマイクロレンズ基板上で回転反射ミラーを配置するための開孔、7はマイクロレンズを配置した基板、8は二軸方向に回転できる回転反射ミラー、9は二次元に配列してファイバ3と回転反射ミラー8を保持するアレイ基板である。マイクロレンズ4は光ファイバ3の端面と対向しており、出射光を平行な光ビームに変換する。回転反射ミラー8は縦方向と横方向の二軸に独立で回転可能であるので、ミラー面を任意の方向に向けることができる。

【0006】図2は光接続モジュールの基本構成を示す斜視図であって、アレイ基板（マイクロレンズ基板7は図示せず）AとBによる接続状態をわかり易くするため、ファイバアレイを傾けた状態で図示している。本来、アレイ基板Aは、そのファイバと回転反射ミラーが、アレイ基板Bの回転反射ミラーとファイバとに一定の距離をおいて平行に対向するように固定される。

【0007】この構成において、アレイ基板Aのi番目のファイバF_i (i) とアレイ基板Bのj番目のファイバF_j (j) を接続する場合、ファイバF_i (i) と対向する位置にあるアレイ基板Bの上の回転ミラーM_b (i) は、ファイバF_i (i) から出てきた光が、アレイ基板Aのj番目にある回転反射ミラーM_a (j) に当たるように、その角度を設定し、同様に回転反射ミラーM_a (j) は、回転反射ミラーM_b (i) からの反射ビームを、ファイバF_j (j) に伝搬するように調整すればよい。

【0008】もし回転反射ミラーM_a (j) の反射ビームをファイバF_j (j) ではなく、回転反射ミラーM_b (k) に当て、さらにこのミラーの反射ビームをF_j (k) に照射すると、アレイ基板Aから出た光を、同じ基板上の他の光ファイバと接続できる。すなわち、2枚の反射ミラーを使うと、出射ビームと対向するアレイ基板上の任意の光ファイバと、また3枚の反射ミラーを使うと、出射ビームと同じアレイ基板上の任意の光ファイバと、それぞれ空間接続ができる。なお、反射ミラーを1枚だけ使う接続も可能で、この場合には、入出射する光ファイバが同じ基板上にあり、かつ光が斜め入射になるので、光伝搬は一方向という制限を受ける。

【0009】ファイバF_i (i) から出てきた光を、回転反射ミラーM_b (i) で元のファイバF_i (i) に反射ビー

ムを戻す空間接続まで含めて考えると、本発明の光接続モジュールでは、自己を含めモジュールを構成するすべての光ファイバを、相互に空間接続できる。

【0010】この空間接続における光の損失は、光接続の経路や長さにはほとんど関係なく、2枚または3枚の反射ミラーによる反射率だけを考慮すればよく、これに対しては、従来から広く使われている高反射膜の採用により、光の損失は小さくなる。なお、マイクロレンズを透過するときのフレネル反射損に対しても低反射膜を使うことで、その影響を低減できる。

【0011】また、アレイ基板A、Bの相対的な位置およびアレイ基板上に配列する各ファイバの位置については、高精度を必要とせず、ファイバF_a(i)から出た光ビームが、回転反射ミラーM_b(i)に確実に当たるだけの精度があればよい。この理由は、回転反射ミラーM_b(i)で受けた光ビームを、回転反射ミラーM_a(j)で中断し、ファイバF_b(j)に伝搬するとき、いずれも相手の位置に関係なく、回転反射ミラーを角度調整することにより接続できるからである。

【0012】なお、この実施例1の方法では、アレイ基板上のビームの位置を知るには、ファイバに光ビームを当てて、その位置を検出することになる。ところが目的のファイバ以外、他のすべてのファイバが接続されていて、これらのファイバに、もう一つの光ビームを当てることができない場合には、ビームの位置検出が困難になるという問題がある。実施例2に、この問題の解決方法を示す。

【0013】実施例2

図3は二次元配列基板上でファイバ端面と回転反射ミラーの間に、受光素子10を配置し、光ビームの位置検出を可能にしたアレイ基板の正面図であって、モジュールの構成は実施例1と同様に行う。このアレイ基板では、以下のようにして、目的のミラーやファイバに、光ビームを当てることができる。

【0014】まず、向かい側にあるアレイ基板の任意の受光素子10に、光ビーム5を当て、当たっている光ビーム位置P₁を検知する。次に、ここから目的のファイバF₀や、ミラーM₀(図示せず)の位置を計算して、直接光ビームを走査する。この方法において、この光ビーム走査でビームを、直接目的ファイバF₀に照射する

のではなく、その周囲に配置されている四つの受光素子10'の位置を検出すると、ファイバF₀と受光素子10'との相対位置から目的のファイバF₀が確認できるだけでなく、正確にその位置も決まる。

【0015】

【発明の効果】以上説明したように、本発明の光接続モジュールは、アレイ基板上の光ファイバを相互接続する場合、光の進路変更と位置決めには、それぞれのファイバに対向する2枚の回転反射ミラーしか使わないので、操作は簡単であり、光損失も小さい。また、すでに接続されているファイバ間の組合せを変更する場合も、同様にすればよい。しかもファイバの配列やアレイ基板の相対位置に対して高精度を必要としないので、これらの部品の加工や組立が容易になるという効果が期待できる。

【図面の簡単な説明】

【図1】光ファイバと回転反射ミラーを二次元に配列したアレイ基板の基本構成を示す斜視図である。

【図2】2枚のアレイ基板を用いた光の空間接続状態を示す図である。

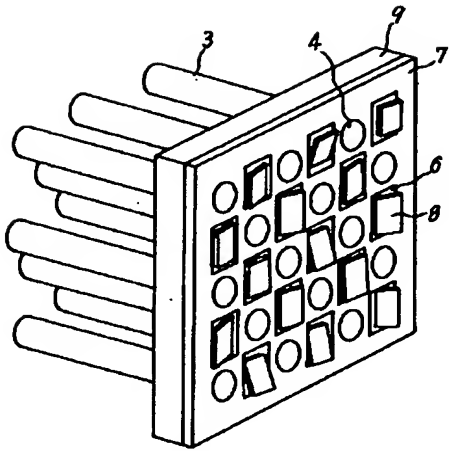
【図3】二次元配列基板でファイバ端面と回転反射ミラーの間に受光素子を配置し、光ビームの位置検出を可能にしたアレイ基板の正面図である。

【図4】ビームシフタを用いた二次元の光接続モジュールの構成を示す斜視図である。

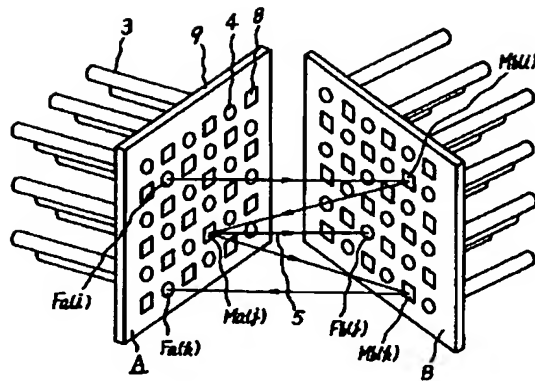
【符号の説明】

- 1 二次元ファイバアレイ基板
- 2 ビームシフタ
- 3 光ファイバ
- 4 マイクロレンズ
- 5 光ビーム
- 6 開孔
- 7 マイクロレンズ基板
- 8 回転反射ミラー
- 9 アレイ基板
- 10, 10' 受光素子
- A, B アレイ基板
- F₀, F_a(i), F_a(k), F_b(i) ファイバ
- P₁ 光ビーム位置
- M_b(i), M_a(j), M_b(k) 回転反射ミラー

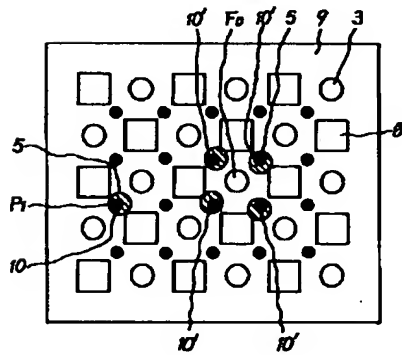
【図1】



【図2】



【図3】



【図4】

